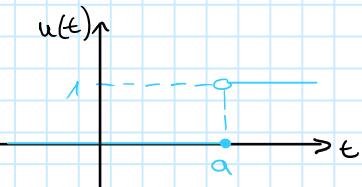


Heaviside Function

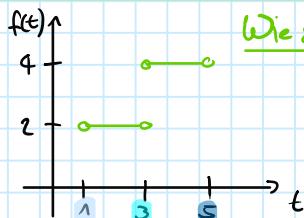
Def

$$u(t-a) := \begin{cases} 1, & t > a \\ 0, & t \leq a \end{cases} \quad \forall a \geq 0$$



• Verwendet um
abrupte Änderungen
in Signalen oder
Systemen darzustellen

Bsp. 1.

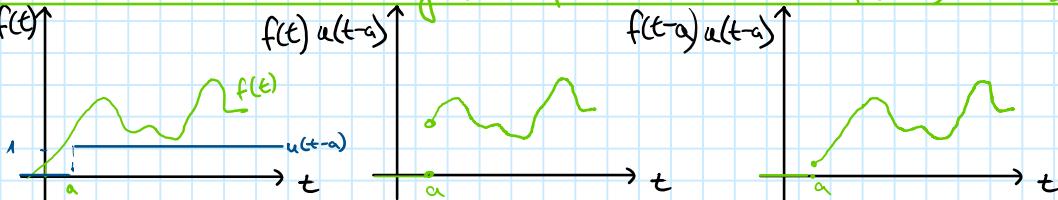


Wie stellt man eine unstetige Funktion mit der Heaviside-Funktion dar?

$$f(t) =$$

Bsp. 2.

Graphische Darstellung von $f(t)u(t-a)$ und $f(t-a)u(t-a)$.



t-shifting

- Verschiebung/Verzögerung der Funktion im ursprünglichen Zeitbereich

$$\mathcal{L}\{u(t-a) \cdot f(t-a)\} = e^{-as} \mathcal{L}\{f(t)\}$$

↳ t-shifting: Verschiebung
der Funktion in t-Domäne

$$\mathcal{L}\{u(t-a) \cdot f(t)\} = e^{-as} \mathcal{L}\{f(t+a)\}$$

↳ s-shifting: Verschiebung
der Funktion ($\mathcal{L}\{e^{at} \cdot f(t)\} = F(s-a)$)
in s-Domäne

- Man kann eigentlich meistens beide Definitionen verwenden.

→ Tipps: $f(t)$ zu $f(t-a)$ umformen:

Ergänzen & Erweitern, Periodizität, Additionstheorem

"wäre mit Def. 2
schneller einfach $\mathcal{L}(t^n)$ berechnbar
jedoch auch mit Def. 1 lösbar"

$$\mathcal{L}(u(t-1) \cdot t^2) = ?$$

1 Laplace Transformation

$f(t)$	$F(s)$	$f(t)$	$F(s)$	$f(t)$	$F(s)$
1	$\frac{1}{s}$	$t^a, a > 0$	$\frac{\Gamma(a+1)}{s^{a+1}}$	$\cosh(at)$	$\frac{s}{s-a^2}$
t	$\frac{1}{s^2}$	e^{at}	$\frac{1}{s-a}$	$\sinh(at)$	$\frac{a}{s^2-a^2}$
t^2	$\frac{2}{s^3}$	$\cos(\omega t)$	$\frac{s}{s^2+\omega^2}$	$u(t-a), a \geq 0$	$\frac{1}{s} e^{-as}$
$t^n, n \in \mathbb{Z} \geq 0$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	$\sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{s^2+\omega^2}$	$\delta(t-a), a \geq 0$	e^{-as}

Bsp. 3.

$$\begin{aligned}\frac{1}{\cos^2 \alpha} &= 1 + \tan^2 \alpha \\ \frac{1}{\sin^2 \alpha} &= 1 + \cot^2 \alpha \\ \sin(90^\circ \pm \alpha) &= \cos \alpha \\ \sin(180^\circ \pm \alpha) &= \mp \sin \alpha \\ \cos(90^\circ \pm \alpha) &= \mp \sin \alpha \\ \cos(180^\circ \pm \alpha) &= -\cos \alpha \\ \sin(\alpha \pm \beta) &= \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta \\ \cos(\alpha \pm \beta) &= \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta\end{aligned}$$

Def. 1 und Def. 2
etwa gleich schnell

1 Laplace Transformation

$f(t)$	$F(s)$	$f(t)$	$F(s)$	$f(t)$	$F(s)$
1	$\frac{1}{s}$	$t^a, a > 0$	$\frac{1}{s^{a+1}}$	$\cosh(at)$	$\frac{s}{s^2-a^2}$
t	$\frac{1}{s^2}$	e^{at}	$\frac{1}{s-a}$	$\sinh(at)$	$\frac{a}{s^2-a^2}$
t^2	$\frac{2}{s^3}$	$\cos(\omega t)$	$\frac{1}{s^2+\omega^2}$	$u(t-a), a \geq 0$	$\frac{1}{s} e^{-as}$
$t^n, n \in \mathbb{Z} \geq 0$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$	$\sin(\omega t)$	$\frac{\omega}{s^2+\omega^2}$	$\delta(t-a), a \geq 0$	e^{-as}

Bsp 4.

$$\mathcal{L}\{u(t-x) \cdot \cos(t)\} = ?$$

$$\mathcal{L}\{u(t-x) \cdot \cos(t)\} =$$

Def. 1
Def. 2
etwa gleich schnell

Bsp 5.

$$\mathcal{L}\{u(t+2) \sin(t)\} = ?$$

$$\mathcal{L}\{u(t+2) \sin(t)\} =$$

Laplace von Ableitungen

$$\text{Def. } \mathcal{L}\{f^{(n)}(t)\} = s^n \mathcal{L}\{f(t)\} - \sum_{j=0}^{n-1} s^{n-1-j} f^{(j)}(0) \quad \forall n \geq 1$$

$$n=1: \mathcal{L}(f'(s)) = s\mathcal{L}(f) - f(0)$$

$$n=2: \mathcal{L}(f''(s)) = s^2\mathcal{L}(f) - sf(0) - f'(0)$$

$$n=3: \mathcal{L}(f'''(s)) = s^3\mathcal{L}(f) - s^2f(0) - sf'(0) - f''(0)$$

Bedingungen: 1) $|f| \leq M e^{kt}$ (Wachstumsbeschränkt)

2) $f^{(n)}$ stückweise stetig

3) $f, f', \dots, f^{(n-1)}$ stetig $\forall t \geq 0$

Lösen einer gewöhnlichen DGL mit Laplace Transform

- Kochrezept: 1. Auf die gesamte DGL anwenden und Anfangsbedingungen einsetzen
 2. Nach Laplace von gesuchter Funktion (im Bsp. $y(s)$) auflösen
 3. Inverse Laplace, um $y(t)$ zu bestimmen

$$\begin{cases} y'' - y' - 2y = 0 \\ y(0) = 1; y'(0) = 0 \end{cases} \quad y(t) = ?$$

Bsp. 6.

• Falls Anfangswertproblem ($\Rightarrow y(0) = \dots, y'(0) = \dots$ für $a \neq 0$)

Kochrezept: 1) Substitution mit $\eta = t - a \Rightarrow u(\eta) = y(\eta + a); u'(\eta) = y'(\eta + a); \dots \Rightarrow u(0) = y(0+a), u'(0) = y'(0+a)$, ...

2) Auf die gesamte DGL anwenden und Anfangsbedingungen einsetzen

3) Nach Laplace von gesuchter Funktion (im Bsp. $U(s)$) auflösen

4) Inverse Laplace, um $y(\eta)$ zu bestimmen

5) Rucksubstitution: $\eta = t - a$

$$\begin{cases} y'' + 4y' = 4t \\ y(3) = 0 \quad y'(3) = 7 \end{cases} \quad y(t) = ?$$

1)

$$2) \quad s^2 U(s) - s U(0) - U'(0) + 4s U(s) - U(0) = \frac{4}{s^2} + \frac{12}{s}$$

$$U(s) (s^2 + 4s) - 7 = \frac{4 + 12s}{s^2}$$

$$3) \quad U(s) = \frac{4 + 12s + 7s^2}{s^3(s+4)} =$$

$$4) \quad 4 + 12s + 7s^2 = A s^2(s+4) + B s(s+4) + C(s+4) + D s^3$$

$$s^3: \quad 0 = A + D \quad D = -\frac{17}{16}$$

$$s^2: \quad 7 = 4A + B \quad A = \frac{7}{4} - \frac{11}{16} = \frac{28}{16} - \frac{11}{16} = \frac{17}{16}$$

$$s: \quad 12 = 4B + C \Rightarrow B = \frac{11}{4}$$

$$1: \quad 4 = 4C \quad C = 1$$

$$L^{-1}\{U(s)\} = \frac{17}{16} L^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\} + \frac{11}{4} L^{-1}\left\{\frac{1}{s^2}\right\} + L^{-1}\left\{\frac{1}{s^3}\right\} - \frac{17}{16} L^{-1}\left\{\frac{1}{s+4}\right\}$$

$$U(\eta) = \frac{17}{16} + \frac{11}{4} \eta + \frac{1}{2} \eta^2 - \frac{17}{16} e^{-4\eta}$$

5) Rucksubstitution: $\eta = t - a$

$$y(t) =$$

Ableitungen in der s-Domäne

$$\mathcal{L}\{t^n f(t)\} = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} [\mathcal{L}\{f(t)\}(s)] \quad n \in \mathbb{N}$$

↗ vorher haben wir die Ableitung in der t-Domäne angeguckt

↗ Wird in der Vorlesung erst nächste Woche eingeführt, kommt aber in der Serie vor.

$$\mathcal{L}(t \cdot \cos(t)) = ?$$

Bsp. 8

$$\mathcal{L}(t \cdot \cos t) =$$

Tipps Serie 2

■ = wichtig

■ = hilfreich

■ = nicht so wichtig

- 1) a) Tabelle (vgl. Bsp. 6 (Wocke 1))
- b) Tabelle (vgl. Bsp. 6 (Wocke 1))
- c) Partialbruchzerlegung und Tabelle (vgl. Bsp. 8 (Wocke 1))
- d) Partialbruchzerlegung, Erweitern und Tabelle (vgl. Bsp. 7+8 (Wocke 1))
- e) Partialbruchzerlegung, s-shifting (zähler nicht vergessen) und Tabelle (vgl. Bsp. 7+8 (Wocke 1))
- 2) a) s-shifting und Tabelle
- b) cosh mit Exponentialfunktion definieren und Tabelle
- c) sinh mit Exponentialfunktion definieren, Tabelle und Ableitung in s-Domäne (vgl. Bsp. 8)
- d) Tabelle und Ableitung in s-Domäne (vgl. Bsp. 8)
- e) t-shifting und Tabelle
- f) Periodizität, t-shifting und Tabelle (vgl. Bsp. 4)
- g) Linearität, Erweitern und Additionsregeln (vgl. Bsp. 3+5)

- 3) a) Definition LT oder Heaviside-Funktion, t-shifting (Def. zu erfordern) und Periodizität
- b) Definition LT oder Heaviside-Funktion, t-shifting (Def. zu erfordern) und Ausmultiplizieren

- 4) a) Lösen einer DGL mit LT (vgl. Bsp. 6)

- b) Lösen einer DGL mit LT und s-shifting (rechte Seite) (vgl. Bsp. 6)
- c) Lösen einer DGL mit LT und t-shifting (rechte Seite) (vgl. Bsp. 6)

- 5) - Lösen einer DGL mit LT (vgl. Bsp. 7)

- Ableitung in s-Domäne verwenden (siehe Hint)
- Man erhält eine inhomogene DGL erster Ordnung
- DGL mit Analysis 2 lösen : Homogene DGL lösen mit Separation der Variablen
 - Lagrange oder Ansatz für allgemeine/partikuläre Lösung

Störfunktion	Ansatz für y_p
Konstante	$y_p = A$
lin. Fkt.	$y_p = Ax + B$
quad. Fkt.	$y_p = Ax^2 + Bx + C$
Polynom n-Grades	$y_p = A + Bx + Cx^2 + \dots + Zx^n$
$A \sin(\omega x)$	$y_p = C \sin(\omega x) + D \cos(\omega x)$
$B \cos(\omega x)$	
$C \sin(\omega x) + D \cos(\omega x)$	
$A \cdot e^{bx}$	$y_p = C \cdot e^{bx}$ oder falls $b = -a$: $y_p = Cx \cdot e^{bx}$

Ansatz von Lagrange

- 4.1 Homogene Lösung finden: $y(x) = C \cdot \dots$
- 4.2 Konstante C als veränderliche Fkt.: $C = C(x) \Rightarrow y(x) = C(x) \cdot \dots$
- 4.3 Ableiten: $y'(x) = C'(x) \cdot \dots \rightarrow$ Produktregel!
- 4.4 Einsetzen in die inhomogene DGL
- 4.5 Lösen nach $C(x) \rightarrow$ meist partielle Integration
- 4.6 Lösung für $C(x)$ in Lösung von y_h einsetzen $\rightarrow 5$

(Kapitel 23.1 & 23.2)
auf meiner ZF

- 6) a) • Ableitung von LT bestimmen

- Laplace von Ableitung verwenden um $L\left\{\frac{1}{te^t}\right\}$ und $L\left\{t^{-1}e^t\right\}$ in Relation zu bringen

$$\cdot L\left(\frac{1}{te^t}\right) = \frac{f''(s)}{f(s)}$$

(aus Aufgabe 1c)

- b) • $g_n(t) = t^n \cdot t^{-1}e^t$ definieren

- $g_n'(t)$ bestimmen und durch LT von Ableitung $L(g_n')$ und $L(g_n)$ in Relation bringen
- Induktion und Umformen um die Gleichung zu vereinfachen